

20% 1. 求解代數方程式之根, 可利用 Newton-Raphson 法, 其公式為:

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$$

- (a) 試說明其數學依據。此法是否必定收斂? 理由何在? 可用作圖說明之。  
(b) 利用本法求  $x = -e^x$  之根, 至少精確至小數點以下第三位。

20% 2. 證明: 
$$\oiint_S \frac{\vec{r}}{r^3} \cdot \vec{n} \, dS = \begin{cases} 0 & \text{若原點 } \vec{r}=0 \text{ 在 } S \text{ 之外.} \\ 4\pi & \text{若原點 } \vec{r}=0 \text{ 在 } S \text{ 之內.} \end{cases}$$

式中  $S$  為一閉曲面,  $\vec{n}$  為其向外法線,  $\vec{r}$  為位置向量, 其大小為  $r$ 。

20% 3. 二單擺以彈簧連接, 如圖示, 彈簧質量可不計。

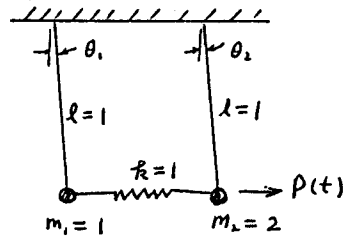
(a) 試推導此振動系統之數學模式。

(b) 考慮微振情況, 可令  $\sin\theta \approx \theta$ ,  $\cos\theta \approx 1$ 。

試求其自由振動下之自然頻率與基本振態。

(c) 若此系統受一已知外力  $P(t)$  作用, 產生微振。

說明如何由數學方法決定其振動狀態。



20% 4. 波在直桿中之傳動 (longitudinal wave in rod), 可用以模擬打樁等物理問題。設若直桿之斷面為  $A$ , 斷面周長為  $a$ , 已知桿表面各點所受之摩擦阻抗與其位移  $u(x, t)$  成正比,  $x$  表桿各點之座標,  $t$  表時間, 若在  $x=l$  端, 桿固定不動, 在  $x=0$  端恆受外力  $P$ , 桿由完全靜止開始運動, 試推導以  $u(x, t)$  表示其運動之控制方程式, 並列出其邊界條件與起始條件; 再以 Laplace transform 解之。

(註: 控制方程式形式為:  $u_{xx} = \frac{1}{c^2} u_{tt} + b u$ )

20% 5. 判別下列各陳述之正誤, 並說明所依據之理由。

(1) 若一函數  $f(t)$ ,  $t > 0$  之 Fourier transform 存在, 則其 Laplace transform 必存在, 反之亦然。

(2) 週期為  $2\pi$  之函數  $f(x)$  之 Fourier series expansion 為  $\frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos nx + b_n \sin nx)$  其導數  $f'(x) = \sum_{n=1}^{\infty} n(-a_n \sin nx + b_n \cos nx)$ , 且必收斂。

(3) 以 power series 解  $x y'' + y' - y = 0$ , 將  $y(x)$  對  $x=0$  展開, 求得其 indicial equation 之根為重根。

(4) 求  $I = \int_0^{\pi/2} [(y')^2 - y^2] dx$ ,  $y(0) = 0$ ,  $y(\pi/2) = 0$  之極小值, 可由 Variation 方法, 得其 Euler equation 為  $y'' - y = 0$ ,  $0 < x < \pi/2$ 。