

一、請解釋下列名詞 (25%)

1. Unsupervised Classification
2. Metric Camera
3. Camera Constant (Calibrated Focal Length)
4. Image Matching (Correlation)
5. Digital Mono-Plotting System.

二、請繪圖說明解析測圖儀 (Analytical Plotter) 之原理
及列述其優點 (20%)

三、請繪圖及列簡式說明如何利用共線式 (Collinearity Equations)
來計算解析法相對方位 (Analytical Relative Orientation), 並證明
最少需要 5 個相對方位點始可解算相對方位。(15%)

四、使用 Zeiss RMK 15/23 像幅來攝取 60% 重疊之立體像對。
其 B/H (Base-Height Ratio) 為若何? (10%)

五、請詳列公式說明如何利用 FAT-M4 來計算光束法空中三角之
未知數起始值 (15%)

六、獨立模型法空中三角為什麼需要投影中心坐標?

並說明以 Grid-Plate 法利用 Space Resection 解算投影中心坐標
之方法及其計算步驟。(15%)